



ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ

ΣΧΟΛΗ ΧΗΜΙΚΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ

ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ ΣΤΟ ΜΑΘΗΜΑ "ΡΥΘΜΙΣΗ ΔΙΕΡΓΑΣΙΩΝ"

Εξέταση Ιουνίου 2018

ΔΙΑΡΚΕΙΑ ΕΞΕΤΑΣΗΣ:

2 ώρες 15 λεπτά

ΟΝΟΜΑΤΕΠΩΝΥΜΟ/ ΕΞΑΜΗΝΟ

**ΘΕΜΑ 1 (40%).** Δίνεται ισόθερμος αντιδραστήρας CSTR όπου μετατρέπεται αντιδρόν A σε B. Η δυναμική του αντιδραστήρα μετά την αντικατάσταση όλων των παραμέτρων με τις αριθμητικές τιμές τους, περιγράφεται από τις ακόλουθες διαφορικές εξισώσεις:

$$\frac{dC_A}{dt} = F(C_{A0} - C_A) - 24C_A - C_A^2$$

$$\frac{dC_B}{dt} = F(-C_B) + 24C_A - 24C_B$$

Στις παραπάνω εξισώσεις  $C_{A0}$  είναι η συγκέντρωση του συστατικού A στο μοναδικό ρεύμα εισόδου,  $C_A, C_B$  είναι οι συγκεντρώσεις των συστατικών A και B στο εσωτερικό του αντιδραστήρα και στο μοναδικό ρεύμα εξόδου (τέλεια ανάδευση), ενώ  $F$  είναι η ο ρυθμός ροής του ρεύματος εισόδου που σε κάθε χρονική στιγμή συμπίπτει με αυτόν του ρεύματος εξόδου. Όλες οι συγκεντρώσεις  $C_{A0}, C_A, C_B$  μετρούνται σε  $mol/l$  και η ροή  $F$  σε  $l/hr$ . Θα κάνουμε την παραδοχή ότι η συγκέντρωση  $C_{A0}$  είναι σταθερή και ίση με  $1 mol/l$

A) Γραμμικοποιήστε το σύστημα γύρω από το σημείο ισορροπίας που προκύπτει για  $F_s = 16 l/hr$

B) Υπολογίστε τη συνάρτηση μεταφοράς  $\frac{C_B(s)}{F(s)}$

**ΘΕΜΑ 2 (60%).** Για έναν άλλο αντιδραστήρα στον οποίο ισχύουν οι ίδιες παραδοχές του θέματος 1 αλλά διαφορετικές τιμές παραμέτρων προέκυψε η συνάρτηση μεταφοράς

$$G(s) = \frac{C_B(s)}{F(s)} = \frac{2-s}{(s+1)(s+4)}$$

Σε όλα τα υποερωτήματα θα θεωρήσετε ως μεταβλητή εκ

χειρισμού την  $F$  και ρυθμιζόμενη μεταβλητή την  $C_B$ , ενώ ο αισθητήρας και το στοιχείο τελικής ρύθμισης έχουν συναρτήσεις μεταφοράς ίσες με τη μονάδα.

A) Αν το σύστημα ρυθμιστεί με P-ρυθμιστή, υπολογίστε το διάστημα τιμών του συντελεστή ενίσχυσης, για το οποίο το σύστημα κλειστού βρόχου είναι ευσταθές.

B) Αν επιλέξετε σαν συντελεστή ενίσχυσης του P-ρυθμιστή το 80% του άνω ορίου που προκύπτει στο ερώτημα A, υπολογίστε το λόγο απόσβεσης στο σύστημα κλειστού βρόχου που διαμορφώνεται καθώς και την τελική τιμή της συγκέντρωσης  $C_B$  σε περίπτωση που το σύστημα ξεκινήσει από ισορροπία και δοθεί μοναδιαία βηματική επιβολή στην επιθυμητή τιμή.

Γ) Εξετάστε αν με PD-ρυθμιστή και με συντελεστή ενίσχυσης αυτόν που υπολογίσατε στο ερώτημα Β, μπορείτε να πετύχετε λόγο απόσβεσης ίσο με 1 στο σύστημα κλειστού βρόχου και την ίδια τελική τιμή στο πρόβλημα καθοδήγησης που περιγράφεται στο ερώτημα Β. Αν ναι, προσδιορίστε το χρόνο προπορείας του PD-ρυθμιστή.

Δ) Προσδιορίστε τη συνάρτηση μεταφοράς του ρυθμιστή που προκύπτει με εφαρμογή της μέθοδου IMC ως συνάρτηση του  $\lambda$  με επιλογή  $Q(s) = \frac{1}{G_-(s)} \frac{1}{(\lambda s + 1)}$ . Δεν απαιτείται να

καταλήξετε σε δομή PID, αρκεί να παρουσιάσετε το πηλίκο πολυωνύμων. Δείξτε ότι ο ρυθμιστής έχει ολοκληρωτική δράση. Δίνεται ο τύπος  $K(s) = \frac{Q(s)}{1 - Q(s)G(s)}$ .

Ε) Προσεγγίστε τη συνάρτηση μεταφοράς  $G(s)$  με σύστημα πρώτης τάξης και νεκρό χρόνο χρησιμοποιώντας τη μέθοδο half rule. Στο σύστημα που προκύπτει σχεδιάστε Ρ-ρυθμιστή ώστε το περιθώριο ενίσχυσης να είναι ίσο με 2.

ΕΞΩΝΑ 1:

$$\frac{dC_A}{dt} = F(C_{A0} - C_A) - 24C_A - C_A^2 \quad F_1(F, C_A) = F(C_{A0} - C_A) - 24C_A - C_A^2$$

$$\frac{dC_B}{dt} = F(-C_B) + 24C_A - 24C_B \quad F_2(F, C_B, C_A) = -FC_B + 24C_A - 24C_B$$

$$C_{A0} = 1 \text{ mol/l}$$

$$F_S = 16 \text{ l/hr}$$

Στην περίπτωση κενό στο exit

$$(1) \quad F_S (C_{A0,S} - C_{A,S}) - 24C_{A,S} - C_{A,S}^2 = 0 \quad \Rightarrow$$

$$(2) \quad F_S (-C_{B,S}) + 24C_{A,S} - 24C_{B,S}$$

$$16(1 - C_{A,S}) - 24C_{A,S} - C_{A,S}^2 = 0 \Rightarrow$$

$$-C_{A,S}^2 - 40C_{A,S} + 16 = 0 \quad \begin{cases} C_{A,S} = -40.4 \text{ Approximation} \\ C_{A,S} = 0.4 \text{ mol/l} \end{cases}$$

Αντικαθιστούμε στην (2)  $-16C_{B,S} + 24 \cdot 0.4 - 24C_{B,S} = 0$

$$40C_{B,S} = 0.4 \cdot 24 \rightarrow C_{B,S} = 0.24 \text{ mol/l}$$

$$\frac{d\bar{C}_A(t)}{dt} \approx \left. \frac{df_1}{dF} \right|_S \bar{F}(t) + \left. \frac{df_1}{dC_A} \right|_S \bar{C}_A(t) = (C_{A0} - C_A)_S \bar{F}(t) + (-F - 24 - 2C_A)_S \bar{C}_A(t)$$

$$= 0.6 \bar{F}(t) + (-16 - 24 - 0.8) \bar{C}_A(t) = 0.6 \bar{F}(t) - 40.8 \bar{C}_A(t) \quad (3)$$

$$\frac{d\bar{C}_B(t)}{dt} \approx \left. \frac{df_2}{dF} \right|_S \bar{F}(t) + \left. \frac{df_2}{dC_A} \right|_S \bar{C}_A(t) + \left. \frac{df_2}{dC_B} \right|_S \bar{C}_B(t)$$

$$= -C_B)_S \bar{F}(t) + 24 \bar{C}_A(t) + (-F - 24)_S \bar{C}_B(t)$$

$$= -0.24 \bar{F}(t) + 24 \bar{C}_A(t) + (-40) \bar{C}_B(t) \quad (4)$$

Μετασχηματισμοί Laplace

$$s\bar{C}_A(s) = 0.6\hat{F}(s) - 40.8\bar{C}_A(s) \quad (5)$$

$$s\bar{C}_B(s) = -0.24\hat{F}(s) + 24\bar{C}_A(s) - 40\bar{C}_B(s) \quad (6)$$

$$\therefore (6) \Rightarrow \bar{C}_B(s) [s+40] = -0.24\hat{F}(s) + 24\bar{C}_A(s)$$

$$(5) \Rightarrow (s+40.8)\bar{C}_A(s) = 0.6\hat{F}(s)$$

$$\Rightarrow \bar{C}_A(s) = \frac{0.6}{s+40.8} \hat{F}(s)$$

Αντικαθιστούμε στην (6)

$$\bar{C}_B(s) [s+40] = -0.24\hat{F}(s) + 24 \frac{0.6}{s+40.8} \hat{F}(s)$$

$$\bar{C}_B(s) = \left[ \frac{-0.24}{s+40} + \frac{24 \cdot 0.6}{(s+40.8)(s+40)} \right] \hat{F}(s)$$

$$\frac{\bar{C}_B(s)}{\hat{F}(s)} = \frac{-0.24(s+40.8) + 24 \cdot 0.6}{(s+40)(s+40.8)}$$

$$= \frac{-0.24s + 4.608}{(s+40)(s+40.8)}$$

ΘΕΜΑ 2:

A. ΧΕ κλιβεται βεβαιω

$$\frac{K_c (2-s)}{(s+1)(s+4)} = -1$$

$$2K_c - K_c s + s^2 + 5s + 4 = 0$$

$$s^2 + (5-K_c)s + 4 + 2K_c = 0$$

$$5 - K_c > 0 \quad K_c < 5$$

$$4 + 2K_c > 0 \quad K_c > -2$$

$$-2 < K_c < 5$$

B.  $K_c = 4$

$$G_{cl}(s) = \frac{K_c \frac{2-s}{(s+1)(s+4)}}{1 + K_c \frac{2-s}{(s+1)(s+4)}} = \frac{4(2-s)}{(s+1)(s+4) + 4(2-s)}$$

$$= \frac{8-4s}{s^2+s+12}$$

$$T^2 = \frac{1}{12} \quad 2\zeta \frac{1}{\sqrt{12}} = \frac{1}{12} \quad \zeta = \frac{1}{2\sqrt{12}} = 0.1443$$

Γ  $\Phi$   $P_{\text{Übersch}} \quad K(s) = 4(1 + T_d s)$

$$G_{\text{eels}}(s) = \frac{4(1 + T_d s) \frac{2-s}{(s+1)(s+4)}}{1 + 4(1 + T_d s) \frac{2-s}{(s+1)(s+4)}} = \frac{4(1 + T_d s)(2-s)}{(s+1)(s+4) + 4(1 + T_d s)(2-s)}$$

$$= \frac{4(2 + (2T_d - 1)s - T_d s^2)}{s^2 + 5s + 4 + 8 + 8T_d s - 4s - 4T_d s^2}$$

$$= \frac{8 + (8T_d - 4)s - 4T_d s^2}{(1 - 4T_d)s^2 + (8T_d + 1)s + 12}$$

Evolution  $1 - 4T_d > 0 \quad T_d < \frac{1}{4}$

$8T_d + 1 > 0 \quad T_d > -\frac{1}{8}$

$$T^2_2 = \frac{1 - 4T_d}{12} \quad 2\gamma \frac{\sqrt{1 - 4T_d}}{\sqrt{12}} = \frac{8T_d + 1}{12} \quad \overset{\gamma=1}{\Rightarrow}$$

$$4(1 - 4T_d) = \frac{(8T_d + 1)^2}{12}$$

$$64T_d^2 + 16T_d + 1 = 48 - 192T_d$$

$$64T_d^2 + 208T_d - 47 = 0$$

$$T_d = \frac{-208 \pm \sqrt{208^2 + 4 \cdot 64 \cdot 47}}{2 \cdot 64} = \begin{matrix} -3.46 \\ \textcircled{0.21} \end{matrix}$$

$$\Delta \quad \frac{2-s}{(s+1)(s+4)} = \frac{2-s}{2+s} \cdot \frac{2+s}{(s+1)(s+4)}$$

G.

$$Q(s) = \frac{(s+1)(s+4)}{(2+s)(2s+1)}$$

$$K(s) = \frac{(s+1)(s+4)}{(2+s)(2s+1)}$$

$$1 - \frac{\cancel{(s+1)}\cancel{(s+4)}}{(2+s)(2s+1)} \cdot \frac{2-s}{\cancel{(s+1)}\cancel{(s+4)}}$$

$$= \frac{(s+1)(s+4)}{(s+2)(2s+1) - 2+s}$$

$$= \frac{(s+1)(s+4)}{2s^2 + (2+2)s + 2 - 2 + s} = \frac{(s+1)(s+4)}{2s^2 + (2+3)s} = \frac{(s+1)(s+4)}{s(2s + (2+3))}$$

Obwohl  $s$   $\rightarrow$   $2s + (2+3)$   
 sein

$$E. \quad G(s) = \frac{2 \left(1 - \frac{1}{2}s\right)}{4(s+1)\left(\frac{1}{4}s+1\right)} \approx \frac{1}{2} \frac{e^{-\frac{1}{2}s} e^{-\frac{1}{8}s}}{\frac{9}{8}s+1} = \frac{1}{2} \frac{e^{-\frac{5}{8}s}}{\frac{9}{8}s+1}$$

$$G_{OL}(s) = K_C \cdot \frac{1}{2} \frac{e^{-\frac{5}{8}s}}{\frac{9}{8}s+1}$$

$$\angle G_{OL}(j\omega_{180}) = -\frac{5}{8} \omega_{180} \tan^{-1}\left(\frac{9}{8} \omega_{180}\right) = -180^\circ = -\pi \text{ rad}$$

$$\omega_{180} = 2.98 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

$$|G_{OL}(j\omega_{180})| = \frac{1}{2} \frac{K_C}{\sqrt{\left(\frac{9}{8} 2.98\right)^2 + 1}} = \frac{1}{2}$$

$$K_C = \underline{\underline{3.49}}$$