



ΟΝΟΜΑΤΕΠΩΝΥΜΟ

**ΘΕΜΑ 1:**

Α) Υπολογίστε τους πόλους και τις μηδενικές θέσεις του πολυμεταβλητού συστήματος:

$$G(s) = \begin{pmatrix} \frac{s-1}{s+1} & \frac{9}{s+1} \\ \frac{1}{s+2} & \frac{1}{s+2} \end{pmatrix}$$

**ΘΕΜΑ 2:**Το σύστημα  $G(s) = \frac{1}{s+4}$  ρυθμίζεται με αναλογικό ρυθμιστή  $K(s)=K>0$ . Να υπολογίσετε το εύρος τιμώντου  $K$  που εξασφαλίζει στο σύστημα κλειστού βρόχου:

Α) Ονομαστική ευστάθεια

Β) Εύρωστη ευστάθεια όταν η πολλαπλασιαστική αβεβαιότητα εκφράζεται από τη συνάρτηση μεταφοράς:  $\frac{8}{s+4}$ **ΘΕΜΑ 3:**Το σύστημα που περιγράφεται από τη συνάρτηση μεταφοράς  $\frac{140e^{-1/2s}}{5s+1}$  ρυθμίζεται με P-ρυθμιστή.

Υπολογίστε το συντελεστή ενίσχυσης ώστε το περιθώριο ενίσχυσης να είναι 9.

**ΘΕΜΑ 4 :** Δίνεται το σύστημα μιας μεταβλητής κατάστασης

$$\dot{x} = x + u$$

α) Υπολογίστε συντελεστή ανατροφοδότησης  $K$ ,  $u = -Kx$ , ώστε να ελαχιστοποιείται η ακόλουθη

αντικειμενική συνάρτηση  $J = \int_0^{\infty} (qx^2(t) + ru^2(t)) dt$ ,

β) Θεωρήστε τώρα ότι η αρχική τιμή της μεταβλητής κατάστασης  $x(0)$  είναι 1. Χρησιμοποιώντας πάλι το νόμο ελέγχου  $u = -Kx$  να υπολογίσετε δύο συντελεστές ανατροφοδότησης: στην πρώτη περίπτωση να επιτυγχάνεται  $x(1)=0.1$  και στη δεύτερη  $x(1)=0.01$

ΘΕΜΑ 1.

Οι ορίσματα  $1 \times 1$  είναι:

$$\frac{s-1}{s+1}, \quad \frac{9}{s+1}, \quad \frac{1}{s+2}, \quad \frac{1}{s+2}$$

και η παραδοτική ορίσματα  $2 \times 2$

$$\frac{s-1-9}{(s+1)(s+2)} = \frac{s-10}{(s+1)(s+2)}$$

Το αδιάσπαστο κοινό παρονομαστή των παραορίστων είναι  $(s+1)(s+2)$ .

Άρα οι πόλοι είναι  $-1, -2$

Ο παραδοτικός υπονοήσιμος  $2 \times 2$  είναι 0

$$\begin{bmatrix} \frac{s-1}{s+1} & \frac{9}{s+1} \\ \frac{1}{s+2} & \frac{1}{s+2} \end{bmatrix} \cdot \text{Αυτός είναι ορίσματα } \frac{s-10}{(s+1)(s+2)}$$

Ο παραορίστης είναι το πολυώνυμο πόλων, άρα παραδοτικός

Εάν  $10 \neq 10$

Ερώτηση 2.

Η ωρόσημη μεταφορά κλειστά βρόχου είναι

$$\frac{\frac{K}{s+4}}{1 + \frac{K}{s+4}} = \frac{K}{s+4+K}$$

Παραμένει σταθερή αν  $+4+K > 0 \Rightarrow K > -4$ .

Άρα  $K > 0$  (λόγω  
περίπτωσης)

Η παραπάνω ωρόσημη μεταφορά είναι η ωρόσημη

καθυστέρηση  $T$ , Άρα πρέπει να ισχύει

$$|T(j\omega) \omega_I(j\omega)| < 1, \forall \omega \geq 0$$

$$\max_{\omega} \left| \frac{K}{(j\omega+4+K)} \frac{8}{(j\omega+4)} \right| < 1$$

$$\max_{\omega} \frac{8|K|}{\sqrt{(4+K)^2 + \omega^2} \sqrt{\omega^2 + 16}} < 1$$

Προφανώς το max προκύπτει για  $\omega = 0$

$$\text{Άρα } \frac{2 \cdot 8|K|}{(4+K)^2} < 1 \quad 8K < 4+K$$
$$K < \boxed{0}$$

~~K~~ ~~φ~~ ΘΕΜΑ 3:

Συνάρτηση μεταφοράς ανακτά βρωτάω

$$L(s) = \frac{K \cdot 140 e^{-1/2s}}{5s+1}$$

$$\angle L(j\omega) = -\frac{1}{2}\omega - \tan^{-1}(5\omega)$$

$$|L(j\omega)| = \frac{140K}{\sqrt{25\omega^2+1}}$$

Βρισκουμε ω για  $-\frac{1}{2}\omega - \tan^{-1}(5\omega) = -3.14$

$\omega = 3.26 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$  (με Jω και Gφω)

$$\frac{K}{\sqrt{25\omega_{3\text{dB}}^2+1}} = \frac{1}{9} \Rightarrow K = 0.013$$

ΘΕΜΑ 4:

a) Στο επόμενο LQR example  $A=B=1$ ,  $Q=q$ ,  $R=r$

Η ελάχιστη Riccati είναι

$$AP + PA - PBR^{-1}B^T P + Q = 0$$

$$P + P - \frac{P^2}{r} + q = 0$$

$$P^2 - 2Pr - rq = 0$$

$$P = \frac{2r \pm \sqrt{4r^2 + 4r}}{2} = r \pm r \sqrt{1 + \frac{q}{r}}$$

Από τις λύσεις η μικρότερη είναι:

$$P = r \left( 1 + \sqrt{1 + \frac{q}{r}} \right)$$

$$\text{Επομένως: } K = R^{-1}BP = \left( 1 + \sqrt{1 + \frac{q}{r}} \right)$$

$$b) \dot{x} = x - kx = (1-k)x$$

$$x(t) = e^{(1-k)t} x(0)$$

$$x(1) = e^{(1-k)} \cdot 1$$

$$\ln 0.1 = 1-k$$

$$-2.3 = 1-k$$

$$k = 1 + 2.3 = 3.3$$

$$\ln 0.01 = 1-k$$

$$-4.6 = 1-k$$

$$\Rightarrow k = 5.6$$